

Décomposition de domaine

J.Ph. Chancelier*

16 janvier 2004

1 Décomposition de domaine

1.1 conditions de Dirichlet et recouvrement

On cherche ici à mettre en œuvre la méthode de décomposition de domaine décrite dans la partie Calcul scientifique du cours Mopsi. On cherche à résoudre une équation de laplace en dimension 1.

$$-\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$$

où u est une fonction scalaire de la variable d'espace $x \in [a, b]$ avec les conditions aux limites :

$$u(a) = u_a \quad \text{et} \quad u(b) = u_b$$

Écrire tout d'abord une fonction qui résout par une méthode de différences finies le problème de Dirichlet précédent. N désigne le nombre de points de discrétisation à utiliser. La fonction doit renvoyer deux vecteurs de taille N , \mathbf{u} et \mathbf{x} et le pas de discrétisation \mathbf{h} . $\mathbf{u}(\mathbf{i})$ est la solution calculée au point $\mathbf{x}(\mathbf{i})$ avec $\mathbf{x}(1)=\mathbf{a}$ et $\mathbf{x}(N)=\mathbf{b}$.

```
function [u,x,h]=diri(a,ua,b,ub,N)
```

Cette fonction peut être utilisée maintenant pour résoudre le problème général (on sait bien sur résoudre le problème à la main dans ce cas simple 1-D) mais aussi résoudre les problèmes sur les sous domaines.

Supposons ici que (a, b) soit discrétisé en $2 * N + 1$ points. et soit h le pas de discrétisation. Les points de discrétisation sont donnés par $\mathbf{xx}=\mathbf{linspace}(\mathbf{a},\mathbf{b},2*\mathbf{N}1)+$. On décompose le domaine (a, b) en (a, xp) et (xm, b) avec un recouvrement. Soit $c = (a + b)/2 = \mathbf{xx}(N + 1)$ on utilisera $xp = \mathbf{xx}(N + 1 + p)$ et $xm = \mathbf{xx}(N + 1 - p)$.

Programmer l'algorithme itératif de résolution par décomposition de domaine avec recouvrement dans sa version parallèle. Soit u_i^k les solutions sur chaque domaines à l'itération k , on calcule u_i^{k+1} par

*Cermics, École Nationale des Ponts et Chaussées, 6 et 8 avenue Blaise Pascal, 77455, Marne la Vallée, Cedex 2

$$-\frac{\partial^2 u_1^{k+1}}{\partial x^2} = 0 \quad \text{sur } (a, xp) \quad (1)$$

$$u_1^{k+1}(a) = u_a \quad \text{et} \quad u_1^{k+1}(xp) = u_2^k(xp) \quad (2)$$

$$-\frac{\partial^2 u_2^{k+1}}{\partial x^2} = 0 \quad \text{sur } (xm, b) \quad (3)$$

$$u_2^{k+1}(xm) = u_1^k(xm) \quad \text{et} \quad u_2^{k+1}(b) = u_b \quad (4)$$

On choisira le nombre de points de discrétisation de chaque sous problème de façon à ce que les points de discrétisation coïncident avec les points xx .

On dessinera au cours des itérations les solutions u_1^k et u_2^k et on calculera la norme de l'erreur que l'on tracera aussi en fonction des itérations.

On regardera par simulation l'influence de p qui contrôle l'a longueur de la zone de recouvrement.

1.2 conditions de Dirichlet et Neumann sans recouvrement

On utilise cette fois une condition de Dirichlet pour le calcul de u_1^k :

$$-\frac{\partial^2 u_1^{k+1}}{\partial x^2} = 0 \quad \text{sur } (a, c) \quad (5)$$

$$u_1^{k+1}(a) = u_a \quad \text{et} \quad u_1^{k+1}(c) = \gamma_k \quad (6)$$

et une condition de Neumann pour le calcul de u_2^k :

$$-\frac{\partial^2 u_2^{k+1}}{\partial x^2} = 0 \quad \text{sur } (c, b) \quad (7)$$

$$\frac{\partial u_2^{k+1}}{\partial n_2} = \delta_k \quad \text{et} \quad u_1^{k+1}(b) = u_b \quad (8)$$

δ_k et γ_k étant remis à jours par $\delta_{k+1} = -\frac{\partial u_1^{k+1}}{\partial n_1}$ et $\gamma_{k+1} = \theta u_2^{k+1} + (1 - \theta)\gamma_k$;

On choisira ici $(a, b) = (-1, 1)$ et $c = 0$, on que cet algorithme converge pour θ tel que :

$$\left| 1 - \theta \left(1 + \frac{1 - c}{1 + c} \right) \right| < 1$$

1.3 Utilisation de pvm

On cherche ici à utiliser `pvm` pour paralléliser la résolution par décomposition de domaine.

Un programme principal `decomp-master.sce` est utilisé pour lancer deux programmes Scilab esclaves. Chaque esclave est responsable du calcul sur l'un des sous domaines et communique à chaque itération la valeur qui sera utilisée comme condition de Dirichlet par l'autre esclave

On donne ici le code Scilab du programme maître, le code du programme esclave restant à écrire `decomp-slave.sce`.

```

ok=pvm_start() // je démarre pvm
if ok<>0 then disp('pvm daemon already active'),end;

N=2; // je lance 2 nouveau scilab
path=get_absolute_file_path('decomp-master.sce');
[task_id,numt] = pvm_spawn(path+'/decomp-slave.sce',N)
if numt<0 then disp(['pvm_spawn aborts to create a new process']); end

// nombre d'itérations
n_step = 50;

// envois du nombre d'itérations
// et du numero du sous domaine à résoudre
for i=1:2
    pvm_send(task_id(i),[i,n_step],0);
end

// itération avec échange des conditions de dirichlet
for k=1:n_step
    bb1= pvm_recv(task_id(1),0);
    bb2= pvm_recv(task_id(2),0);
    pvm_send(task_id(1),bb2,0);
    pvm_send(task_id(2),bb1,0);
end

// les solutions sur chaque domaine
u1=pvm_recv(task_id(1),0);
x1=pvm_recv(task_id(1),0);

u2=pvm_recv(task_id(2),0);
x2=pvm_recv(task_id(2),0);

// un graphique
plot2d(x1,u1);
plot2d(x2,u2);

x_message(['Job finished'])
pvm_halt()

```